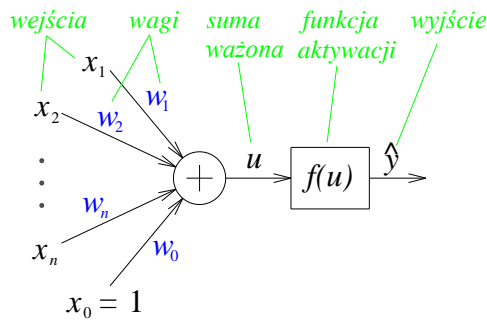


# Prognozowanie szeregów czasowych za pomocą sieci neuronowych

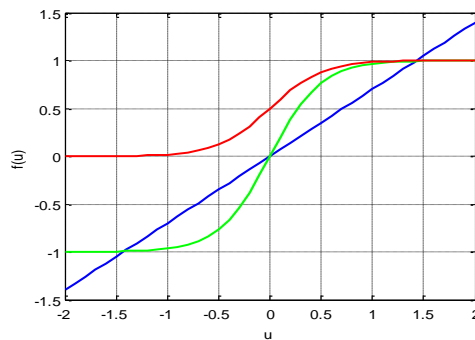
## Model neuronu



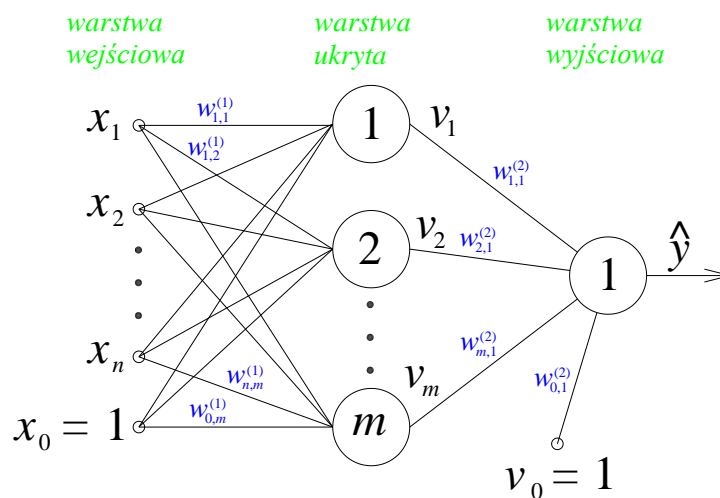
Neuron realizuje funkcję:

$$\hat{y} = f\left(\sum_{j=0}^n x_j w_j\right)$$

## Funkcje aktywacji neuronu f(.)

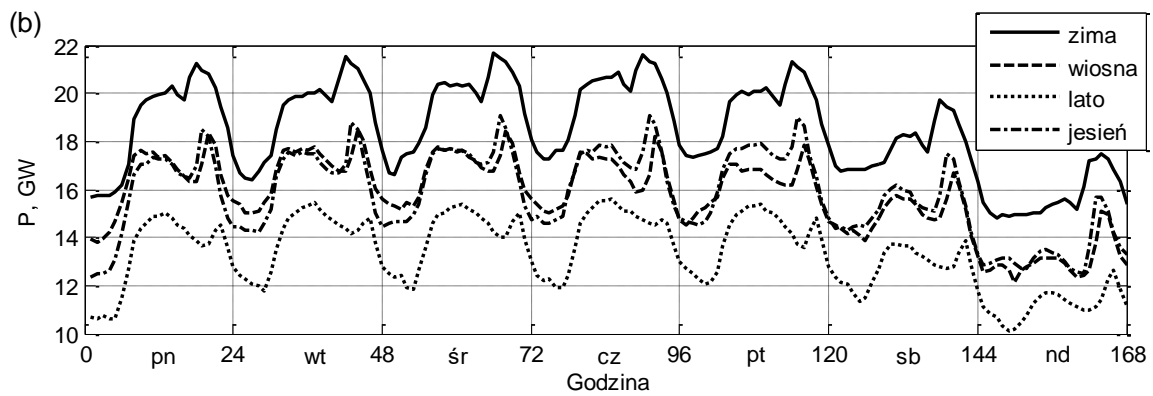
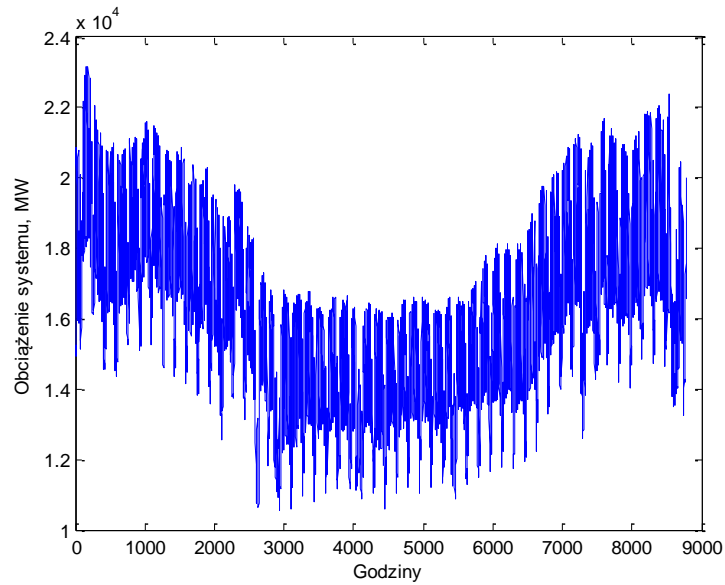


## Model sieci neuronowej

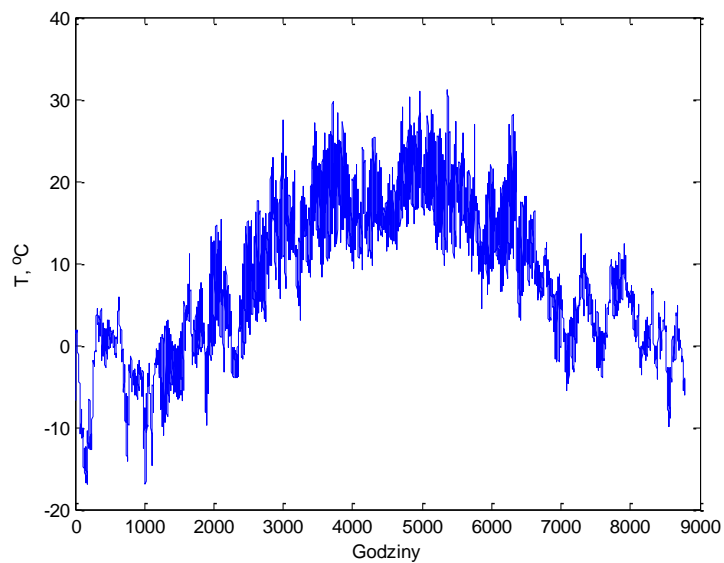


## Zadanie

1. Dane jest obciążenie systemu w kolejnych godzinach roku:



2. Dane są godzinowe temperatury atmosferyczne z tego samego okresu co obciążenie:



3. Zaprognozować obciążenia w kolejnych godzinach doby na podstawie:
  - a. obciążeń w poprzednich godzinach  
 $P(t) = f(P(t-1), P(t-2), \dots, P(t-d))$ ,  $d$  – długość ciągu wejściowego
  - b. temperatur w poprzednich godzinach  
 $P(t) = f(T(t-1), T(t-2), \dots, T(t-d))$
  - c. obciążeń i temperatur w poprzednich godzinach  
 $P(t) = f(P(t-1), P(t-2), \dots, P(t-d), T(t-1), T(t-2), T(t-d))$
4. Z wykorzystaniem skryptu zamieszczonego poniżej przeprowadź eksperymenty dla różnych ustawień:
  - $\text{war} = 1, 2$  lub  $3$ ,
  - opóźnienie  $d = \text{var}$  w zakresie od 1 do 24,
  - liczba neuronów  $l_{\text{neur}} = \text{var}$  w zakresie od 1 do 10.
 Odnotuj wyniki i wskaż najlepsze ustawienia.
5. Zapoznaj się z narzędziem ntstool. Wykonaj za jego pomocą kilka eksperymentów prognostycznych j.w. Odnotuj i skomentuj wyniki i wykresy.

```
load danel1;

d=1; %opóźnienie (od 1 do 24)
l_neur=1; %liczba neuronów w warstwie ukrytej
war=3; %wariant: 1 - P(t) = f(P(t-1), P(t-2), ..., P(t-d))
%2 - P(t) = f(T(t-1), T(t-2), ..., T(t-d))
%3 - P(t) = f(P(t-1), P(t-2), ..., P(t-d), T(t-1), T(t-2), T(t-d))

for j=1:1
    ll=length(P);
    TT=[]; PP=[];
    Py = P(d+1:end);
    [P, vp]=mapminmax(P);
    [T, vt]=mapminmax(T);
    for i=1:ll-d
        TT = [TT T(i:i+d-1)'];
        PP = [PP P(i:i+d-1)'];
    end
    y = P(d+1:end);

    if war == 1
        x=PP;
    elseif war == 2
        x=TT;
    elseif war == 3
        x=[PP;TT];
    end
end

%trening sieci
net=newff(minmax(x), [l_neur 1], {'tansig', 'purelin'}, 'trainscg');
%utworzenie sieci; pierwszy argument reprezentuje zakresy danych
wejściowych,
```

```
%drugi - liczbę neuronów w warstwie ukrytej i wyjściowej, trzeci - typy
funkcji aktywacji w tych warstwach, czwarty - metodę uczenia sieci
%funkcja zwraca obiekt sieci net
net.trainParam.epochs = 100; %liczba epok uczenia
[net,tr]=train(net,x,y); %trening sieci

%symulacja nauczonej sieci dla zbioru uczącego
yy=sim(net,x);
Pp = mapminmax('reverse',yy,vp);
b_trn=abs((Pp-Py)./Py)*100; %błędy aproksymacji w procentach
disp(sprintf('Błąd średni prognozy MAPE: %f%%',mean(b_trn))); %błąd średni
figure(1);
plot(Py); hold on; plot(Pp,'r'); hold off;
xlabel('Godziny'); ylabel('Moc, MW');

figure(2);
hist(b_trn,40);
xlabel('Błąd MAPE'); ylabel('Liczba przypadków');
```